

注意: この日本語版文書は参考資料としてご利用ください。 最新情報は必ずオリジナルの英語版をご参照願います。

# **TB3298**

## SAM E54でリンカスクリプトを使ってアプリケーションを フラッシュメモリの特定位置に配置する方法

#### はじめに

Harmony v3ブートローダを使うと、SAM E54 MCU(マイクロコントローラ)フラッシュメモリの特定位置にアプリ ケーションを配置できます。書き込み先アドレスは、以下のSAM E54メモリレイアウトに示すようにフラッシュメ モリ内のアプリケーション コード専用アドレスの開始位置と終了位置の間にある必要があります。例えばブート ローダ コードをフラッシュの先頭に、アプリケーション コードをブートローダの終了アドレス以降の任意の位置に 配置できます。アプリケーション開始アドレスはセクタ(またはページ) サイズの区切りに合わせる必要があります。

図1. ベーシック ブートローダ - メモリレイアウト

Bootloader Code	Bootloader Start Address (0x00000000)
	Bootloader End Address (0x00001FFF) Default Application Start Address (0x00002000)
Application Code	
	Application End Address (0x00100000)

Note: ブートローダ セクションの開始/終了アドレス、アプリケーション コードセクションはデバイスによって異な ります。フラッシュメモリ レイアウトの詳細は、各デバイスのデータシートを参照してください。

## ブートローダ プロジェクトでアプリケーション開始アドレスを設定する 方法

ブートローダは、アプリケーションを書き込むフラッシュメモリ アドレスを把握している必要があります。デバイ スリセット時に、ブートローダはこの値を使ってアプリケーションヘジャンプします。アプリケーション開始アド レスの既定値は0x2000です。MPLAB Harmony v3ブートローダでは、コンパイル時にアプリケーション開始アドレ スを指定する必要があります。ブートローダ設定で指定するアプリケーション開始アドレスは、アプリケーション の設定で指定するアプリケーション開始アドレスと一致している必要があります。

例えば、アプリケーションを配置するフラッシュメモリのアドレスとして0x4000を設定する手順は以下の通りです。

- 1. micro-USBケーブルを使ってSAM E54 Xplained ProボードのDebug USBポートとコンピュータを接続します。
- 2. MPLAB Harmony v3 Bootloader UART Examples Repositoryをダウンロードし、MPLAB<sup>®</sup> X IDEを使って<MPLAB Harmony v3 Bootloader UART Examples Repository>/apps/ uart\_bootloader/bootloader/firmware/sam\_e54\_ xpro.XからUARTベーシック ブートローダ プロジェクトを開きます。
- 3. MHCを起動し、アプリケーションの開始アドレスを設定します。

図1-1. UARTベーシック ブートローダ プロジェクト - アプリケーション フラッシュメモリ アドレスの設定



- 4. プロジェクトを保存して再生成します。
- 5. MPLAB X IDEを使ってUARTブートローダをビルドして書き込みます。

## 2. アプリケーション プロジェクトにおける開始アドレスの設定

アプリケーション開始アドレスとは、アプリケーションの最初に実行される命令のアドレスです。デバイスリセット時、ブートローダはこの値を使ってアプリケーションへジャンプするため、このアドレスはブートローダ サイズ 以上である事が必要で、また設定時にブートローダに与える値と一致する事が必要です。

MPLAB Harmony v3ブートローダ テスト アプリケーションを例にとり、アプリケーションで開始アドレスを設定す る方法を説明します。

- MPLAB X IDEでUARTベーシック ブートローダ テスト アプリケーション プロジェクト(<MPLAB Harmony v3 Bootloader UART Examples Repository>/apps/uart\_bootloader/test\_app/firmware/sam\_e54\_xpro.X)を開きます。
- 2. MHCを起動し、アプリケーションの開始アドレスを0x4000に設定します。

図2-1. UARTベーシック ブートローダ テスト アプリケーション プロジェクト - アプリケーション コードの 開始アドレス



- 3. プロジェクトを保存および再生成します。
- 4. UARTブートローダ テスト アプリケーション プロジェクトをビルドしてバイナリを生成します。まだバイナ リを書き込みません。

#### 3. MPLABX IDEでのリンカ設定

ブートローダ プロジェクトはMHCが生成したカスタム リンカスクリプトを使います。リンカスクリプトの値は ブートローダMHC設定に基づくものです。ブートローダは、RAM上で実行し、フラッシュメモリへの書き込みと次 の書き込みブロック情報の読み込みを同時に実行するように設定されています。

図3-1. UARTベーシック ブートローダ - カスタム リンカスクリプト



ブートローダ テスト アプリケーション プロジェクトは、XC32リンカ変数ROM\_ORIGINとROM\_LENGTHをMHC 設定でアプリケーション開始アドレスとして指定した値で上書きします。この値は、下図に示すようにMPLABX IDEの[Project Properties]のXC32リンカオプションで確認できます。

oories:			
<ul> <li>General</li> </ul>	Options for xc32-ld (v2.41)		
File Inclusion/Exclusion	Option categories: Symbols & Macros	~	Reset
<ul> <li>Cont: [sam_e54_xpro]</li> <li>O Loading</li> </ul>	Linker symbols		
···· <sup>O</sup> Libraries	Preprocessor macro definitions	ROM_ORIGIN=0x4000;ROM_LENGTH=0xfc000	
Building     XC32 (Global Options)	Symbols	Keep all	~
• xc32-as			
(0 xc32-gcc			
• xc32-a++			
xcoz-tu			
… ◎ xc32-ar … ◎ Code Coverage			
<ul> <li>wc32-ar</li> <li>Code Coverage</li> </ul>			
• xc32-ar • Code Coverage			
• xc32-ar • Code Coverage	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x200000	10, -DRAM_LENGTH=0x3fff0	
<ul> <li>∞ xc32-ar</li> <li>Code Coverage</li> </ul>	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x2000003 Option Description Generated Command Line	10, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	
····· ○ xc32-ar ····· ○ Code Coverage	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x200000 Option Description Generated Command Line	10, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	
····· ○ xc32-ar ····· ○ Code Coverage	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x200000 Option Description Generated Command Line	10, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	
···· ○ xc32-ar ···· ○ Code Coverage	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x200000 Option Description Generated Command Line	I0, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	
<ul> <li>∞ xc32-ar</li> <li>Ode Coverage</li> </ul>	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x200000 Option Description Generated Command Line	I0, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	
<ul> <li>∞ xc32-ar</li> <li>Ode Coverage</li> </ul>	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x2000003 Option Description Generated Command Line	I0, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	
<ul> <li>xc32-ar</li> <li>Code Coverage</li> <li>Manage Configurations</li> </ul>	Additional options: -DRAM_ORIGIN=0x2000003	U, -DRAM_LENGTH=0x3fff0 User Comments	

#### 図3-2. UARTブートローダ テスト アプリケーション - Project Properties

Preprocessor macro definitions (図3-5参照):

- ROM\_ORIGINとROM\_LENGTHはXC32リンカ変数であり、ここで指定した値で上書きされます。
- コード再生成後、MHCで入力したアプリケーション開始アドレスの値が自動的に格納されます。

#### Additional options (図3-5参照):

 外部トリガを使わず起動時にアプリケーションからブートローダをトリガする場合、アプリケーションはRAM の先頭16バイトの領域にブートローダ トリガパターンを保存する必要があります。従って、ブートローダのト リガ用にRAM先頭16バイトを予約するためにRAM\_ORIGINとRAM\_LENGTHの値が必要です。下図に示すよう に、RAM\_ORIGINはRAM\_START、RAM\_LENGTHはRAM\_SIZEを使って求めます。

• この設定は必須ではありません。

## 4. フラッシュメモリの特定位置にアプリケーションを書き込む例

本セクションでは、アプリケーション開始アドレスを0x2000から0x4000に変更する例について説明します。下図に、 アプリケーション開始アドレス変更後のメモリレイアウトを示します。

図4-1. ベーシック ブートローダ - 変更後のメモリレイアウト

De etile e den Ce de	Bootloader Start Address (0x00000000)
Bootloader Code	Bootloader End Address (0x 00001FFF)
Unused Flash Memory	
	New Application Start Address (0x00004000)
Application Code	
	Application End Address (0x00100000)

アプリケーション開始アドレス変更手順は以下の通りです。

- 1. 「ブートローダ プロジェクトでアプリケーション開始アドレスを設定する方法」の手順に従ってアプリケー ション プロジェクトでアプリケーション開始アドレスを設定します。
- 2. micro-USBケーブルを使ってSAM E54 Xplained ProボードのDebug USBポートとコンピュータを接続します。
- MPLAB Harmony v3 Bootloader Repositoryをダウンロードし、コマンドプロンプトからBootloader Toolsスク リプトbtl\_host.pyを実行してアプリケーション バイナリを書き込みます。下図のように、新しい開始アドレ ス位置にアプリケーションが書き込まれる事を確認します。

```
python <MPLAB Harmony v3 Bootloader Repository>\tools\btl_host.py -v -i <COM PORT> -d
same5x -a 0x4000 -f
<MPLAB Harmony v3 Bootloader UART Examples
Repository>\apps\uart_bootloader\test_app\firmware\sam_e54_xpro.X\dist\sam_e54_xpro\produ
ction\sam_e54_xpro.X.production.bin
```

下に、テストアプリケーションの書き込みに成功した場合の出力を示します。
 「Rebooting」と「Reboot Done」はブートローディングが成功した事を示します。

#### 図4-2. ベーシック ブートローダ - アプリケーション書き込みの成功

Unlocking Uploading 1 H	blocks	at	address	16384	(0x4000)	
block 1 ( /erification	of 1					
success						
ebooting						
leboot Done						

- 5. 上の手順が成功すると、LED0が点滅を始め、指定したフラッシュメモリ位置にアプリケーションが書き込ま れた事を示します。
- 6. ブートローダおよびテスト アプリケーション プロジェクトで開始アドレスを変更します。上の手順を繰り返して別のアドレスにアプリケーションを書き込みます。

Note: <MPLAB Harmony v3 Bootloader UART Examples Repository>\appsにあるUARTフェイルセーフ ブートロー ダとそのテスト アプリケーションを使ってアプリケーション開始アドレスを変更する事もできます。「ブートロー ダ プロジェクトでアプリケーション開始アドレスを設定する方法」と「アプリケーション プロジェクトにおける開 始アドレスの設定」にその方法を示します。本書の手順はUARTフェイルセーフ ブートローダに対応します。ただ し、UARTフェイルセーフ ブートローダはデュアルバンク メモリレイアウトを使います。詳細は、UARTフェイル セーフ ブートローダの文書を参照してください。

## 5. Tip: ブートローダとアプリケーション サイズに関する注意事項

apps/uart\_bootloader/bootloader/フォルダにあるブートローダのサンプルには、ほとんどのMPLAB XC32 C/C++ コ ンパイラユーザが使う最適化(-O1)が設定済みです。

-Osを有効にすると、ブートローダのサイズをさらに小さくできます。

**Note:** ブートローダの最小サイズはSAMデバイスのデバイスBOOTPROTコンフィグレーション ビットの値にも依存します。

#### サイズ変更に関する注意事項:

ユーザ アプリケーションのメモリ領域は、ブートローダ用に予約済みのメモリ領域と重ならないように配置する必 要があります。

ブートローダのサイズが変わった場合、以下の手順でブートローダとアプリケーションを調整し、デバイスのメモリを最適に利用する必要があります。

- 1. ブートローダMHC設定メニューでブートローダ サイズを適切と思われる値に変更し、コードを再生成します。
- ブートローダの新しい終了アドレスを確認します。これにはMPLAB X IDEが生成した.mapファイルか、 MPLAB X IDEのELFViewerプラグインを使います。
- 3. マップファイルのサイズをERASEユニットサイズまたはBOOTPROT設定値に最も近い値に丸めます。
- 4. ブートローダMHC設定メニューの[Bootloader Size]に新しい値を入力します。
- 5. ブートローダおよびアプリケーション プロジェクトのシステム設定でアプリケーション開始アドレスを同じ 値に変更します。
- 6. ブートローダとアプリケーションを再コンパイルし、テストします。

アプリケーション開始アドレスのみを変更する場合、以下の手順を実行します。

- ブートローダおよびアプリケーション プロジェクトのシステム設定でアプリケーション開始アドレスを同じ 値に変更します。
- 2. ブートローダとアプリケーションを再コンパイルし、テスト動作を実行します。

## 6. 参考資料

- MPLAB® Harmony v3: www.microchip.com/mplab/mplab-harmony
- MPLAB Harmony v3ブートローダ ヘルプ:
   <Harmony framework download folder>\bootloader\doc\help\_bootloader.chm
- ・ MPLAB Harmony v3 Coreヘルプ: <Harmony framework download folder>\core\doc\help\_harmony\_core.chm
- MPLAB<sup>®</sup> Harmony v3 UARTブートローダ サンプル アプリケーション: microchip-mplab-harmony.github.io/bootloader\_apps\_uart/
- MPLAB Harmony v3ブートローダ アプリケーション:
   <Harmony framework download folder>\bootloader\apps
- MPLAB Harmony v3を使ったSAM E54 MCUのデュアルバンク ブートローダの構築: ww1.microchip.com/downloads/en/Appnotes/Dual-Bank-Bootloader-on-SAME54-Microcontroller-Using-MPLAB-Harmonyv3-DS00003508A.pdf
- Getting Started with Harmony v3 Peripheral Libraries on SAM D5x/E5x MCUs: microchipdeveloper.com/harmony3:same54-getting-started-training-module
- MPLAB<sup>®</sup> XC32 C/C++ Compiler User's Guide for PIC32C/SAM MCUs: ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/XC32\_PICC\_UG\_DS50002895A.pdf
- MPLAB<sup>®</sup> XC32アセンブラ/リンカ/ユーティリティ ユーザガイド: ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/50002186A.pdf
- SAM E54 Curiosity Ultra開発ボードのライブ アップデート アプリケーション: microchiptech.github.io/MPLAB-Harmony-Reference-Apps/apps/sam\_e54\_cult/same54\_uart\_live\_update/readme.html
- Legatoグラフィックを使ったSAM E54 Curiosity Ultra開発ボード + maXTouch<sup>®</sup> Curiosity ProボードのSDカー ドUSBオーディオ プレーヤー: microchiptech.github.io/MPLAB-Harmony-Reference-Apps/apps/sam\_e54\_cult/same54\_sdcard\_usb\_audio\_player/readme.html
- MPLAB<sup>®</sup> Harmony v3リファレンス アプリケーション: github.com/MicrochipTech/MPLAB-Harmony-Reference-Apps
- MPLAB<sup>®</sup> Harmony v3 Getting Started Articles and Other Documents: www.microchip.com/mplab/mplab-harmony/mplab-harmony-articles-and-documentation
- MPLAB<sup>®</sup> Harmony v3 Configurator Overview: microchipdeveloper.com/harmony3:mhc-overview
- Create your first Motor Control Application using MPLAB<sup>®</sup> Harmony v3: microchipdeveloper.com/harmony3:motor-control-getting-started-training-module
- How to Build an Application by Adding a New PLIB, Driver, or Middleware to an Existing MPLAB Harmony v3 Project: ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/How\_to\_Build\_Application\_Adding\_PLIB\_%20Driver\_or\_Middlew are%20\_to\_MPLAB\_Harmony\_v3Project\_DS90003253A.pdf
- MPLAB<sup>®</sup> Harmony v3 SD Card Audio Player/Reader Tutorial: microchipdeveloper.com/harmony3:audio-player
- PIC32MZ and SAM MCU向けのグラフィック クイックスタート アプリケーション: github.com/Microchip-MPLAB-Harmony/gfx/wiki/Application-QuickStart
- MPLAB Harmony v3 USB Stack: microchip-mplab-harmony.github.io/usb/frames.html?frmname=topic&frmfile=index.html
- Create Your First USB Device CDC Single Application: github.com/Microchip-MPLAB-Harmony/usb/wiki/Create-your-first-usb-device-cdc-single-application
- Create Your First USB Host MSD Application: github.com/Microchip-MPLAB-Harmony/usb/wiki/Create-your-first-usb-host-msd-application
- MPLAB Harmony v3 TCP/IP Help: microchip-mplab-harmony.github.io/net/frames.html?frmname=topic&frmfile=index.html
- Create Your First TCP/IP Application: github.com/Microchip-MPLAB-Harmony/net/wiki/Create-your-first-tcpip-application
- MPLAB Harmony v3 Application Development Guide for MPLAB Harmony v2 Users: ww1.microchip.com/downloads/en/Appnotes/MPLAB\_Harmonyv3\_Application\_Development\_%20Guide\_for\_% 20MPLAB\_Harmonyv2\_Users\_DS00003388A.pdf

## Microchip社のウェブサイト

Microchip社はウェブサイト(www.microchip.com)を通してオンライン サポートを提供しています。当ウェブサイト では、お客様に役立つ情報やファイルを簡単に見つけ出せます。以下を含む各種の情報をご覧になれます。

- 製品サポート データシートとエラッタ、アプリケーション ノートとサンプル プログラム、設計リソース、 ユーザガイドとハードウェア サポート文書、最新のソフトウェアと過去のソフトウェア
- 技術サポート FAQ(よく寄せられる質問)、技術サポートのご依頼、オンライン ディスカッション グループ、 Microchip社のデザイン パートナー プログラムおよびメンバーリスト
- ・ ご注文とお問い合わせ 製品セレクタと注文ガイド、最新プレスリリース、セミナー/イベントの一覧、お問い 合わせ先(営業所/正規代理店)の一覧

#### 製品変更通知サービス

Microchip社の製品変更通知サービスは、お客様にMicrochip社製品の最新情報をお届けする配信サービスです。ご興味のある製品ファミリまたは開発ツールに関する変更、更新、リビジョン、エラッタ情報をいち早くメールにてお知らせします。

http://www.microchip.com/pcnにアクセスし、登録手続きをしてください。

## お客様サポート

Microchip社製品をお使いのお客様は、以下のチャンネルからサポートをご利用になれます。

- 正規代理店
- 技術サポート

サポートは正規代理店にお問い合わせください。各地の営業所もご利用になれます。本書の最後のページに各国の営 業所の一覧を記載しています。

技術サポートは以下のウェブページからもご利用頂けます。www.microchip.com/support

#### Microchip社のデバイスコード保護機能

Microchip 社製品のコード保護機能について以下の点にご注意ください。

- Microchip社製品は、該当するMicrochip 社データシートに記載の仕様を満たしています。
- Microchip社では、通常の条件ならびに動作仕様書の仕様に従って使った場合、Microchip 社製品のセキュリ ティレベルは、現在市場に流通している同種製品の中でも最も高度であると考えています。
- Microchip社はその知的財産権を重視し、積極的に保護しています。Microchip 社製品のコード保護機能の侵害 は固く禁じられており、デジタル ミレニアム著作権法に違反します。
- Microchip社を含む全ての半導体メーカーで、自社のコードのセキュリティを完全に保証できる企業はありません。コード保護機能とは、Microchip 社が製品を「解読不能」として保証するものではありません。コード保護機能は常に進化しています。Microchip 社では、常に製品のコード保護機能の改善に取り組んでいます。

## 法律上の注意点

本書および本書に記載されている情報は、Microchip 社製品を設計、テスト、お客様のアプリケーションと統合する 目的を含め、Microchip 社製品に対してのみ使う事ができます。それ以外の方法でこの情報を使う事はこれらの条項 に違反します。デバイス アプリケーションの情報は、ユーザの便宜のためにのみ提供されるものであり、更新に よって変更となる事があります。お客様のアプリケーションが仕様を満たす事を保証する責任は、お客様にありま す。その他のサポートはMicrochip 社正規代理店にお問い合わせ頂くか、https://www.microchip.com/en-us/support/ design-help/client-supportservicesをご覧ください。

Microchip 社は本書の情報を「現状のまま」で提供しています。Microchip 社は明示的、暗黙的、書面、口頭、法定 のいずれであるかを問わず、本書に記載されている情報に関して、非侵害性、商品性、特定目的への適合性の暗黙 的保証、または状態、品質、性能に関する保証をはじめとするいかなる類の表明も保証も行いません。

いかなる場合もMicrochip 社は、本情報またはその使用に関連する間接的、特殊的、懲罰的、偶発的または必然的損 失、損害、費用、経費のいかんにかかわらず、またMicrochip 社がそのような損害が生じる可能性について報告を受 けていた場合あるいは損害が予測可能であった場合でも、一切の責任を負いません。法律で認められる最大限の範 囲を適用しようとも、本情報またはその使用に関連する一切の申し立てに対するMicrochip 社の責任限度額は、使用 者が当該情報に関連してMicrochip 社に直接支払った額を超えません。

Microchip 社の明示的な書面による承認なしに、生命維持装置あるいは生命安全用途にMicrochip社の製品を使う事 は全て購入者のリスクとし、また購入者はこれによって発生したあらゆる損害、クレーム、訴訟、費用に関して、 Microchip 社は擁護され、免責され、損害をうけない事に同意するものとします。特に明記しない場合、暗黙的ある いは明示的を問わず、Microchip社が知的財産権を保有しているライセンスは一切譲渡されません。

### 商標

Microchip 社の名称とロゴ、Microchip ロゴ、Adaptec、AVR、AVRロゴ、AVR Freaks、BesTime、BitCloud、 CryptoMemory、CryptoRF、dsPIC、flexPWR、HELDO、IGLOO、JukeBlox、KeeLoq、Kleer、LANCheck、LinkMD、 maXStylus、maXTouch、MediaLB、megaAVR、Microsemi、Microsemi ロゴ、MOST、MOST ロゴ、MPLAB、 OptoLyzer、PIC、picoPower、PICSTART、PIC32 ロゴ、PolarFire、Prochip Designer、QTouch、SAM-BA、 SenGenuity、SpyNIC、SST、SST ロゴ、SuperFlash、Symmetricom、SyncServer、Tachyon、TimeSource、 tinyAVR、UNI/O、Vectron、XMEGA は米国とその他の国におけるMicrochip TechnologyIncorporated の登録商標です。

AgileSwitch、APT、ClockWorks、The Embedded Control SolutionsCompany、EtherSynch、Flashtec、Hyper Speed Control、HyperLightLoad、Libero、motorBench、mTouch、Powermite 3、Precision Edge、ProASIC、 ProASIC Plus、ProASIC Plus ロゴ、Quiet-Wire、SmartFusion、SyncWorld、Temux、TimeCesium、TimeHub、 TimePictra、TimeProvider、TrueTime、ZL は米国におけるMicrochip Technology Incorporated の登録商標です。

Adjacent Key Suppression、AKS、Analog-for-the-Digital Age、Any Capacitor、AnyIn、AnyOut、Augmented Switching 、BlueSky 、BodyCom 、Clockstudio 、CodeGuard 、CryptoAuthentication 、CryptoAutomotive 、 CryptoCompanion、CryptoController、dsPICDEM、dsPICDEM.net、Dynamic Average Matching、DAM、ECAN、 Espresso T1S、EtherGREEN、GridTime、IdealBridge、In-Circuit Serial Programming、ICSP、INICnet、Intelligent Paralleling、IntelliMOS、Inter-Chip Connectivity、JitterBlocker、Knob-on-Display、KoD、maxCrypto、maxView、 memBrain、Mindi、MiWi、MPASM、MPF、MPLAB Certified ロゴ、MPLIB、MPLINK、MultiTRAK、NetDetach、 Omniscient Code Generation、PICDEM、PICDEM.net、PICkit、PICtail、PowerSmart、PureSilicon、QMatrix、 REAL ICE、RippleBlocker、RTAX、RTG4、SAM-ICE、Serial Quad I/O、simpleMAP、SimpliPHY、SmartBuffer、 SmartHLS、SMART-I.S.、storClad、SQI、SuperSwitcher、SuperSwitcher II、Switchtec、SynchroPHY、 TotalEndurance、Trusted Time、TSHARC、USBCheck、VariSense、VectorBlox、VeriPHY、ViewSpan、 WiperLock、XpressConnect、ZENAは米国とその他の国におけるMicrochip Technology Incorporated の商標です。

SQTP は米国におけるMicrochip Technology Incorporated のサービスマークです。

Adaptec ロゴ、Frequency on Demand、Silicon Storage Technology、Symmcom はその他の国におけるMicrochip Technology Incorporatedの登録商標です。

GestIC は、その他の国におけるMicrochip Technology Germany II GmbH & Co. KG (Microchip Technology Incorporated の子会社)の登録商標です。

その他の商標は各社に帰属します。 © 2022, Microchip Technology Incorporated and its subsidiaries. All Rights Reserved. ISBN: 978-1-5224-9117-0

## 品質管理システム

Microchip社の品質管理システムについてはwww.microchip.com/qualityをご覧ください。



# 各国の営業所とサービス

#### 南北アメリカ

#### 本社

2355 West Chandler Blvd. Chandler, AZ 85224-6199 Tel: 480-792-7200 Fax: 480-792-7277 技術サポート: http://www.microchip.com/support URL:

#### www.microchip.com

**アトランタ** Duluth, GA Tel: 678-957-9614 Fax: 678-957-1455

**オースティン、TX** Tel: 512-257-3370

**ポストン** Westborough, MA Tel: 774-760-0087 Fax: 774-760-0088

**シカゴ** Itasca, IL Tel: 630-285-0071 Fax: 630-285-0075

ダラス Addison, TX

Tel: 972-818-7423 Fax: 972-818-2924

**デトロイト** Novi, MI Tel: 248-848-4000

**ヒューストン、TX** Tel: 281-894-5983

インディアナポリス Noblesville, IN

Tel: 317-773-8323 Fax: 317-773-5453 Tel: 317-536-2380

#### ロサンゼルス

Mission Viejo, CA Tel: 949-462-9523 Fax: 949-462-9608 Tel: 951-273-7800

**ローリー、NC** Tel: 919-844-7510

ニューヨーク、NY Tel: 631-435-6000 サンノゼ、CA

Tel: 408-735-9110 Tel: 408-436-4270 カナダ - トロント Tel: 905-695-1980 Fax: 905-695-2078 オーストラリア - シドニー Tel: 61-2-9868-6733 **中国 - 北京** Tel: 86-10 -8569-7000

アジア/太平洋

**中国 - 成都** Tel: 86-28-8665-5511

**中国 - 重慶** Tel: 86-23-8980-9588 **中国 - 東莞** Tel: 86-769-8702-9880

**中国 - 広州** Tel: 86-20-8755-8029

**中国 - 杭州** Tel: 86-571-8792-8115 **中国 - 香港SAR** 

Tel: 852-2943-5100 中国 - 南京

Tel: 86-25-8473-2460

中国 - 青島 Tel: 86-532-8502-7355 中国 - 上海

Tel: 86-21-3326-8000 **中国 - 瀋陽** Tel: 86-24-2334-2829

**中国 - 深圳** Tel: 86-755-8864-2200

**中国 - 蘇州** Tel: 86-186-6233-1526

**中国 - 武漢** Tel: 86-27-5980-5300 **中国 - 西安** 

Tel: 86-29-8833-7252 中国 - 厦門

Tel: 86-592-2388138 **中国 - 珠海** Tel: 86-756-3210040

#### アジア/太平洋

インド - パンガロール Tel: 91-80-3090-4444 インド - ニューデリー Tel: 91-11-4160-8631 インド - プネ

Tel: 91-20-4121-0141 **日本 - 大阪** Tel: 81-6-6152-7160

**日本 - 東京** Tel: 81-3-6880-3770

**韓国 - 大邱** Tel: 82-53-744-4301

韓国 - ソウル Tel: 82-2-554-7200 マレーシア - クアラルンプール Tel: 60-3-7651-7906 マレーシア - ペナン Tel: 60-4-227-8870

**フィリピン - マニラ** Tel: 63-2-634-9065 **シンガポール** Tel: 65-6334-8870

**台湾 - 新竹** Tel: 886-3-577-8366 **台湾 - 高雄** 

Tel: 886-7-213-7830 **台湾 - 台北** 

Tel: 886-2-2508-8600 タイ - パンコク Tel: 66-2-694-1351 ベトナム - ホーチミン Tel: 84-28-5448-2100 **オーストリア - ヴェルス** Tel: 43-7242-2244-39 Fax: 43-7242-2244-393 **デンマーク - コペンハーゲン** 

欧州

Tel: 45-4485-5910 Fax: 45-4485-2829

フィンランド - エスポー Tel: 358-9-4520-820 フランス - パリ Tel: 33-1-69-53-63-20

Fax: 33-1-69-30-90-79 ドイツ - ガーヒンク

Tel: 49-8931-9700 ドイツ - ハーン Tel: 49-2129-3766400 ドイツ - ハイルブロン

Tel: 49-7131-72400 ドイツ - カールスルーエ

Tel: 49-721-625370 ドイツ - ミュンヘン Tel: 49-89-627-144-0

Fax: 49-89-627-144-44 ドイツ - ローゼンハイム

Tel: 49-8031-354-560 イスラエル - ラーナナ

Tel: 972-9-744-7705 イタリア - ミラノ

Tel: 39-0331-742611 Fax: 39-0331-466781

**イタリア - パドヴァ** Tel: 39-049-7625286

オランダ - ドリューネン Tel: 31-416-690399 Fax: 31-416-690340 ノルウェー - トロンハイム

Tel: 47-7288-4388 ポーランド - ワルシャワ Tel: 48-22-3325737 ルーマニア - ブカレスト Tel: 40-21-407-87-50

スペイン - マドリッド Tel: 34-91-708-08-90 Fax: 34-91-708-08-91

スウェーデン - ヨーテボリ Tel: 46-31-704-60-40 スウェーデン - ストックホルム

Tel: 46-8-5090-4654 イギリス - ウォーキンガム Tel: 44-118-921-5800 Fax: 44-118-921-5820